

22. Fachkolloquium Logistik

Programm (Stand 04.06.2026)

Dienstag, 15.09.2026

08:30 *Empfang und Registrierung der Teilnehmenden*

09:45 **Begrüßung**

André Katterfeld (*Otto-von-Guericke-Universität Magdeburg*), Georg Kartnig, WGTL-Präsident (*Technische Universität Wien*)

Block 1 | Steuerungstechnik und IT-Systeme

Moderation: André Katterfeld, Hartmut Zadek (*Otto-von-Guericke-Universität Magdeburg*)

10:00 Interference-Resilient AGV and Asset Tracking Using Tag-Based Harmonic Radar for Industrial Logistics

Irfan F. Priyanta^{1, 2}, Patrick Kwiatkowski³, Sönke Kaufmann⁴, Dirk Höning⁴, Steffen Hansen⁵, Jérôme Rutinowski^{1, 2}, Moritz Roidl^{1, 2}, Tobias T. Braun³, Nils Pohl^{3, 5}, Alice Kirchheim^{1, 2, 4} (1: *TU Dortmund University*; 2: *Lamarr Institute for Machine Learning and Artificial Intelligence*; 3: *Institute of Integrated Systems, Ruhr University Bochum*; 4: *Fraunhofer Institute for Material Flow and Logistics IML*; 5: *Fraunhofer Institute for High Frequency Physics and Radar Techniques FHR*)

10:30 Real-time capability of AR-based control for overhead cranes in intralogistics

Anna-Lena Fritze¹, Eike Lorenz², Amir Kahlil Zamzan, Ludger Overmeyer^{1, 2}
(1: *Leibniz Universität Hannover*; 2: *Institut für Integrierte Produktion Hannover*)

11:00 Efficient Algorithm for Spatial Trajectories Combined from Double-S Motions of Arbitrary Order Based on a Unified Equation

Rico Zöllner, Heiner Ludwig, Thorsten Schmidt (*Technische Universität Dresden*)

11:30 **Keynote |**

Künstliche Intelligenz in Produktion und Logistik – Aktuelle Forschungsarbeiten an der Juniorprofessur für KI-Anwendung in Produktion und Logistik

Sebastian Lang (*Otto-von-Guericke-Universität Magdeburg*)

12:00 *Mittagspause*

13:00 **Poster-Session**

Vorstellung der Poster (3 Minuten á Poster)

Block 2 | Steuerungstechnik und IT-Systeme

Moderation: Robert Schulz (*Universität Stuttgart*)

14:00 Reinforcement Learning-Based Fleet Control for Multilayer Container Storage Systems

Mike Wesselhöft, Jana Jost, Carlos Jahn (*Technische Universität Hamburg*)

14:30 Examining teleoperation as a deadlock resolution strategy for autonomous mobile robots

Dimitar Iliev, Hartmut Zadek (*Otto-von-Guericke-Universität Magdeburg*)

15:00 *Kaffeepause*

Block 3 | Konstruktion und maschinenbauliche Gestaltung

Moderation: Christian Landschützer (*Technische Universität Graz*)

15:30 Mechanische Absicherung sicherer Brems- und Traktionsfähigkeit bei differentialgetriebenen fahrerlosen Transportsystemen (FTS)

Gedeon Luzius Münchinger, Robert Schulz, Jonas Nölcke (*Universität Stuttgart*)

16:00 Aktive Förderorganoberflächen als Erweiterung klassischer Vibrationsförderer – Konsequenzen für Wirkmechanik, Modellierung und Auslegung

Elisabeth Müller, Thomas Risch, Markus Golder (*Technische Universität Chemnitz, R&D Smart Material Flow, TRUMPF SE & Co. KG, Ditzingen*)

16:30 *zu den Hotels*

17:30 **Führung durch das historische Domviertel**

Treffpunkt: Domeingang auf der Domplatzseite, Domplatz, 39104 Magdeburg

19:00 **Abendveranstaltung in Hummels Brauhaus**

Otto-von-Guericke-Straße 104, 39104 Magdeburg



Professur für Förder- und
Materialflusstechnik
Universitätsplatz 2
39106 Magdeburg



+49 391 6758603



OTTO VON GUERICKE
UNIVERSITÄT
MAGDEBURG

MB

IEPS

FAKULTÄT FÜR MASCHINENBAU
INSTITUT FÜR ENGINEERING
VON PRODUKTEN UND SYSTEMEN



wgtl26@ovgu.de



<https://www.wgtl.de/veranstaltungen/kolloquium-2026/>

22. Fachkolloquium Logistik

Programm (Stand 04.06.2026)

Mittwoch, 16.09.2026

09:00 *Empfang und Registrierung der Teilnehmenden*

Block 4 | Konstruktion und maschinenbauliche Gestaltung

Moderation: Johannes Fottner (Technische Universität München)

09:30 Mathematische Beschreibung der Belastung eines Holz-Ladekrans durch dynamische Schwenkvorgänge

Jonathan Reisinger, Klaus Decker, Georg Kartnig (Technische Universität Wien)

Block 5 | Management, Organisation und Betrieb

Moderation: Johannes Fottner (Technische Universität München)

10:00 Operative Reaktionsfähigkeit in der Intralogistik – Determinanten aus der Perspektive von Blue-Collar-Beschäftigten

Philipp Meyer (Fernfachhochschule Schweiz, Brig)

10:30 KI-gestützte Plattform zur Auswahl, Einführung und Bewertung technischer Systeme für intralogistische Prozesse – Anforderungen und Konzeption

Nils Hendrik Hoppe¹, Lennart Rolfs¹, Moritz Quandt¹, Michael Freitag^{1,2}
(1: Bremer Institut für Produktion und Logistik GmbH, 2: Universität Bremen)

11:00 *Kaffeepause*

Block 6 | Planung, Analyse und Simulation logistischer Systeme

Moderation: Thorsten Schmidt (Technische Universität Dresden)

11:30 Merging with Memory: Merging Streams in Discrete-Time Stochastic Flow Networks

Christophe Senger, Laura Altmann, Kai Furmans (Karlsruher Institut für Technologie)

12:00 Modelling, Parameterization and Validation of Simulation Approaches for Deformable Packages in Conveyor-Based Bulk Scenarios

Gabriel Leitner, Christian Landschützer (Technische Universität Graz)

12:30 Modellanforderungen für die Optimierung von Informationsflüssen im Krankenhaus

Emily Spicker^{1,2}, Johannes Fottner¹, Dirk Wilhelm²

(1: Technische Universität München, 2: Research Group MITI, TUM School of Medicine and Health, TUM University Hospital Rechts der Isar, Munich)

13:00 **Posterprämierung und Ausblick zum 23. Fachkolloquium Logistik**

13:15 *Verabschiedung*

13:30 *Mittagsimbiss - Ende des 22. Fachkolloquiums Logistik*

danach Abreise bzw. Möglichkeit zur Besichtigung von Versuchsständen



22. Fachkolloquium Logistik

Programm (Stand 04.06.2026)



Poster-Session

Dienstag, 15.09.2026, 13:00 Uhr bis 14:00 Uhr

A Generalized Control Strategy for Handover Between Arbitrary Mobile Robots and Mobile Manipulators

Carolin Brenner, Pietro Schumacher, Zázilia Seibold, Rania Rayyes (Karlsruher Institut für Technologie)

Auf dem Weg zur biointelligenten Produktion: Entwicklung eines Steuerungssystems für die biointelligente Logistik (LOGbiotik)

Zheng Sun, Aya Ounissi, Robert Schulz (Universität Stuttgart)

Design of Hybrid Teaching Formats in Technical Logistics through Digital Self-Learning Phases and Structured On-Campus Sessions

Hanna Rühmann, Etienne Hoffmann, Kai Furmans (Karlsruher Institut für Technologie)

Drohnenbasierte Umfeldüberwachung von manuell geführten Flurförderzeugen

Tim Noah Laumann¹, Torben Mente², Carsten Schmidt¹, Benjamin Küster², Ludger Overmeyer^{1,2}
(1: Leibniz Universität Hannover; 2: Institut für Integrierte Produktion Hannover gGmbH)

Einsatz des unterschätzten Werkstoffs Holz in der Technischen Logistik – Systematisches Screening der Branche

Domenik Kaefer¹, Sven Eichhorn², Harald Steinkellner¹
(1: Technische Universität Graz; 2: Technische Universität Chemnitz)

ESD-fähige Vollpappe aus recyceltem Altpapier für nachhaltige Transportmittel

Sebastian Weise, Markus Golder (Technische Universität Chemnitz)

Fahrerlose Transportfahrzeuge in Holzleichtbauweise

Max Geistert, Sven Eichhorn (Technische Universität Chemnitz; Beldrive Engineering GmbH Chemnitz; LiGenium GmbH Chemnitz)

Holzwerkstoffkranbrücke

Eric Penno, Sven Eichhorn, Tobias Schöneck, Markus Golder (Technische Universität Chemnitz)

Hybrid Picking: The Impact of Heterogeneous Resources on System Performance

Christoph Rockenschau¹, Sebastian Köhler², Alexander Ernst², Domenik Kaefer¹
(1: Technische Universität Graz; 2: Karlsruher Institut für Technologie)

22. Fachkolloquium Logistik

Programm (Stand 04.06.2026)



WISSENSCHAFTLICHE GESELLSCHAFT
FÜR TECHNISCHE LOGISTIK E.V.

Poster-Session

Dienstag, 15.09.2026, 13:00 Uhr bis 14:00 Uhr

Industrieroboter in Holzbauweise (InRoHo)

Patrick Kluge, Max Geistert, Sven Eichhorn
(Technische Universität Chemnitz; Siemens AG Deutschland; Ligenium GmbH)

Integrierte Optimierung der Stationszuweisung und Lagerpositionswahl in autonomen Blocklagersystemen

Aya Ounissi, Robert Schulz, Funing Li (Universität Stuttgart)

Klassifikation von Tier-to-Tier-Shuttle-Lagersystemen als Grundlage für analytische Durchsatzberechnungen

Markus Katz, Michael Eder, Simon Schaffer, Georg Kartnig (Technische Universität Wien)

Methode zur Zeitparametrisierung von Verbundfahrten mobiler Roboter

Lukas Karzel, Jonas Nölcke, Robert Schulz
(Universität Stuttgart)

Optimierung dynamisch bewegter Tragwerke

Jörg Eder¹, Robert Schulz²
(1: Gebhardt Fördertechnik GmbH; 2: Universität Stuttgart)

The Fast and the Flawed: Speed vs. Reliability in Hybrid Robotic Picking Systems

Sebastian Koehler¹, Alexander Ernst¹, Christoph Rockenschaub², Domenik Kaefer²
(1: Karlsruher Institut für Technologie; 2: Technische Universität Graz)

Why Event Cameras Are Still Not Widely Used in Industrial Robotics: A Barrier Analysis for Warehousing Logistics

Lokeshwaran Manohar^{1,2}, Karol Piotr Rösner^{1,2}, Jérôme Rutinowski^{1,2}, Alice Kirchheim^{1,2,3}
(1: TU Dortmund University; 2: Lamarr Institute for Machine Learning and Artificial Intelligence; 3: Fraunhofer Institute for Material Flow and Logistics Dortmund)



Professur für Förder- und
Materialflusstechnik
Universitätsplatz 2
39106 Magdeburg



+49 391 6758603



OTTO VON GUERICKE
UNIVERSITÄT
MAGDEBURG

MB

IEPS

FAKULTÄT FÜR MASCHINENBAU
INSTITUT FÜR ENGINEERING
VON PRODUKTEN UND SYSTEMEN



<https://www.wgtl.de/veranstaltungen/kolloquium-2026/>